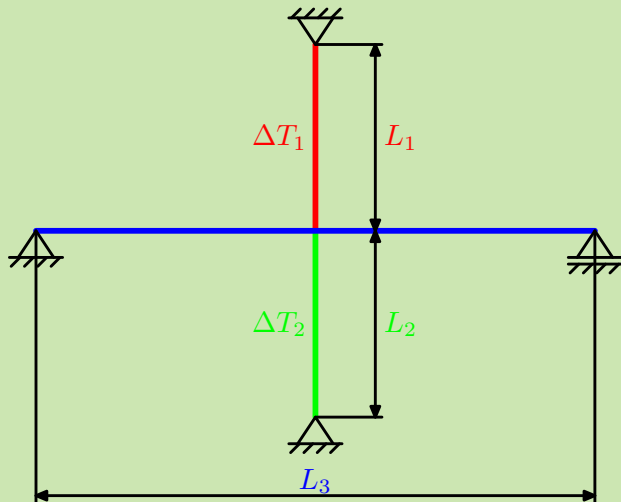


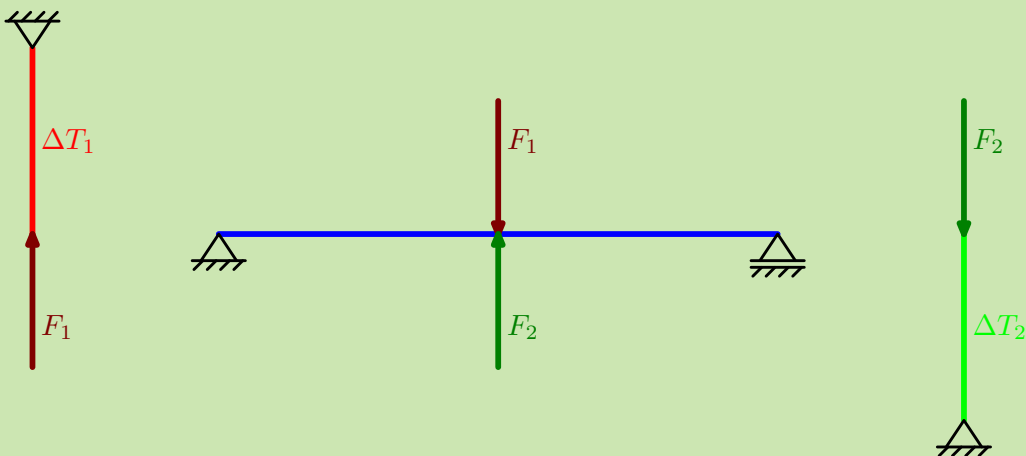
Výpočet napětí v prutech a průhybu nosníku

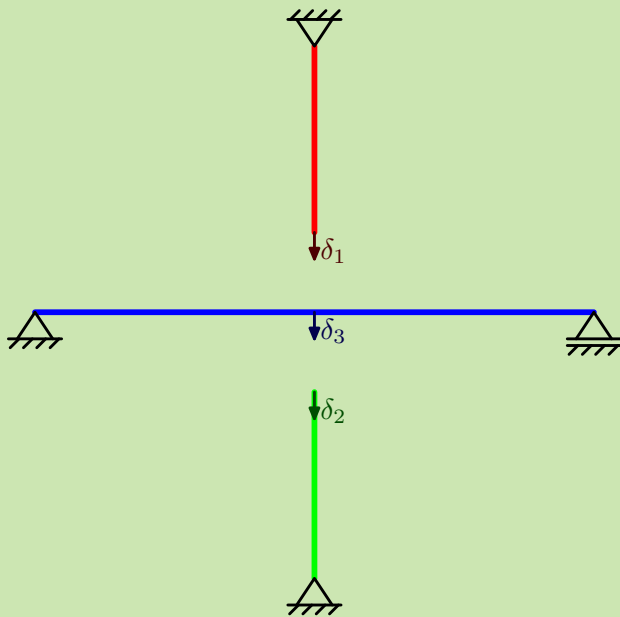
Nosník na dvou podporách délky L_3 je umístěn mezi dvě tyče délky L_1 a L_2 , které jsou zahřáty o teplotu ΔT_1 a ΔT_2 . Vypočítejte průhyb a napětí v nosníku a tyčích.



prut délky L_1 je zahřát o teplotu ΔT_1
 prut délky L_2 je zahřát o teplotu ΔT_2

Provedeme uvolnění soustavy a nakreslíme zatěžující síly F_1, F_2 .





posunutí δ_1 se vypočte

$$\delta_1 = \alpha \Delta T_1 L_1 - \frac{F_1 L_1}{S_1 E}$$

posunutí δ_2 se vypočte

$$\delta_2 = -\alpha \Delta T_2 L_2 + \frac{F_2 L_2}{S_2 E}$$

průhyb δ_3 se vypočte

$$\delta_3 = \frac{(F_1 - F_2) L_3^3}{48 E I}$$

Pro posunutí a průhyb platí $\delta_1 = \delta_2 = \delta_3$

Získáme dvě rovnice, například: $\delta_1 = \delta_2$, $\delta_1 = \delta_3$ o dvou neznámých F_1 a F_2 .

$$\alpha \Delta T_1 L_1 - \frac{F_1 L_1}{S_1 E} = -\alpha \Delta T_2 L_2 + \frac{F_2 L_2}{S_2 E} \quad \alpha \Delta T_1 L_1 - \frac{F_1 L_1}{S_1 E} = \frac{(F_1 - F_2) L_3^3}{48 E I}$$

Pro posunutí a průhyb platí $\delta_1 = \delta_2 = \delta_3$

$$F_1 = \frac{\alpha S_1 E (L_3^3 \Delta T_1 L_1 S_2 E + 48 L_2 \Delta T_1 L_1 E I + L_3^3 \Delta T_2 L_2 S_2 E)}{(L_3^3 L_1 S_2 E + 48 L_2 L_1 E I + L_2 L_3^3 S_1 E)}$$

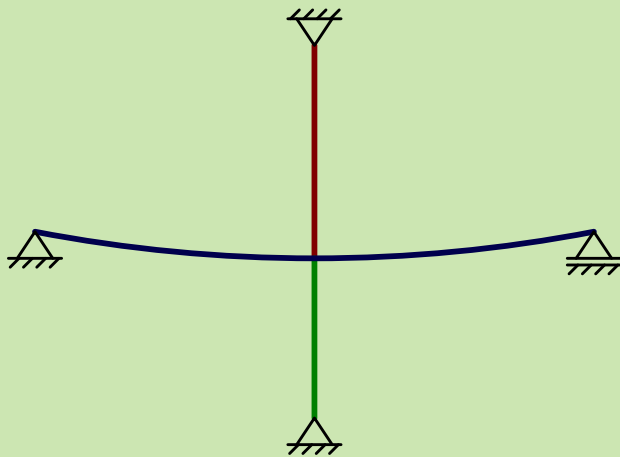
$$F_2 = \frac{\alpha S_2 E (48 L_1 E I \Delta T_2 L_2 + L_3^3 S_1 E \Delta T_1 L_1 + L_3^3 S_1 E \Delta T_2 L_2)}{(L_3^3 L_1 S_2 E + 48 L_2 L_1 E I + L_2 L_3^3 S_1 E)}$$

Z vypočtených sil vypočítáme průhyb nosníku δ_3 a napětí v tyčích a nosníku.

$$\sigma_1 = \frac{F_1}{S_1}$$

$$\sigma_2 = \frac{F_2}{S_2}$$

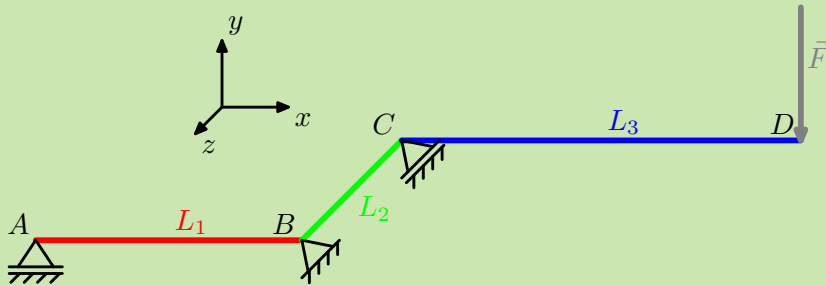
$$\sigma_o = \frac{M_o}{W_o} = \frac{(F_1 - F_2)L_3}{4W_o}$$



Výsledné posunutí

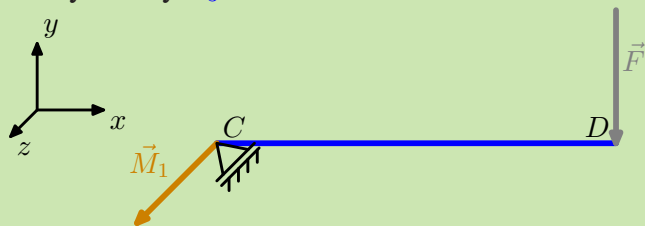
Výpočet posunutí bodu D a napětí v prutech

Tyč je zalomena dvakrát do pravého úhlu dle obrázku. V bodě D působí síla kolmá na rovinu prutu. Vypočítejte posunutí bodu D ve směru osy y .



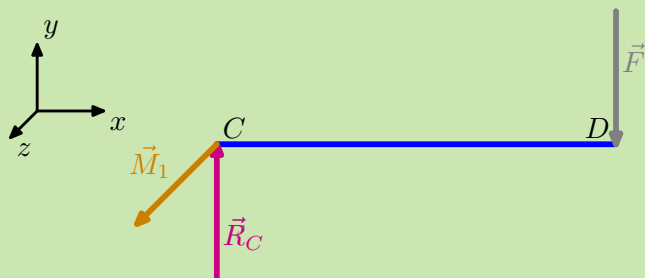
Provedeme rozdělení tyče v ložiskách B a C a v těchto místech zavedeme síly a momenty.

Tyč délky L_3 :



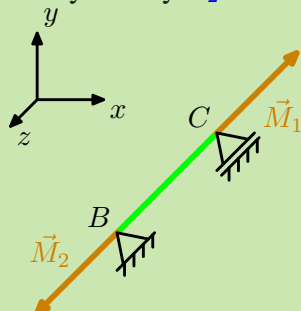
V bodu C působí ohybový moment M_1 tak, aby byla tyč v momentové rovnováze

$$M_1 = FL_3$$

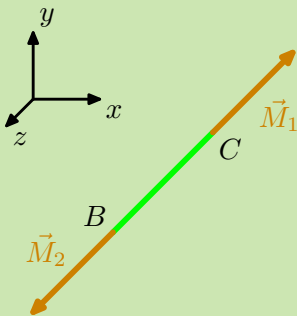


V bodu C odstraníme ložisko a zavedeme reakce ve směru osy x a y . Ve směru osy x je reakce nulová, ve směru osy y je reakce $R_C = F$

Tyč délky L_2 :

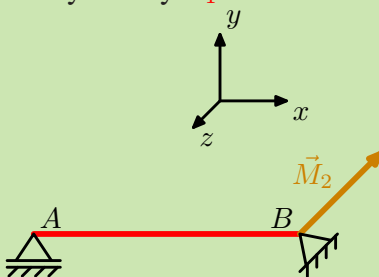


V bodu C působí kroutící moment M_1 , který má opačný směr, než u tyče délky L_3 . V bodu B působí kroutící moment M_2 , který má stejnou velikost a opačný směr $M_2 = -M_1$

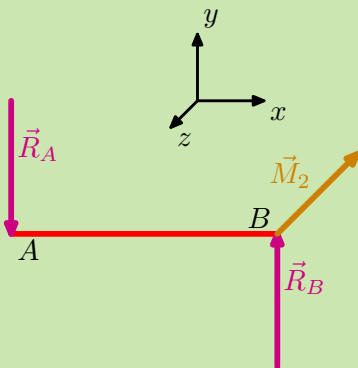


V bodech B a C odstraníme ložisko a zavedeme reakce ve směru osy x a y . Všechny reakce jsou nulové, protože tyč není zatěžována silami, pouze kroučícím momentem.

Tyč délky L_1 :



V bodu B působí ohybový moment M_2 , který má opačný směr, než u tyče délky L_2 .



V bodu B odstraníme ložisko a zavedeme reakce ve směru osy x a y a v bodu A odstraníme obecnou podporu a zavedeme reakci ve směru osy y . Reakce ve směru osy x je nulová. Reakce ve směru y jsou stejně velké opačného směru, tak aby jejich součet byl roven nule a silová dvojice aby působila stejně velký moment opačného směru jako M_2 .

$$R_A = M_2/L_1 = FL_3/L_1.$$

Výpočet začneme od tyče délky L_1 . Vypočítáme natočení tyče namáhané ohybem v místě B .

$$F(x) = -FL_3/L_1$$

$$M_0(x) = -FxL_3/L_1$$

$$u_1''(x) = -\frac{FxL_3}{L_1EI_y}$$

$$u_1'(x) = -\int \frac{FxL_3}{L_1EI_y} dx$$

$$u_1'(x) = -\frac{Fx^2L_3}{2L_1EI_y} + C_1$$

$$u_1(x) = -\int \left(\frac{Fx^2L_3}{2L_1EI_y} + C_1 \right) dx$$

$$u_1(x) = -\frac{Fx^3L_3}{6L_1EI_y} + C_1x + C_2$$

Okrajové podmínky:

nulové posunutí v bodu A : $u(0) = 0$

nulové posunutí v bodu B : $u(L_1) = 0$

$$C_2 = 0, C_1 = \frac{FL_1^2L_3}{6L_1EI_y} = \frac{FL_1L_3}{6EI_y}$$

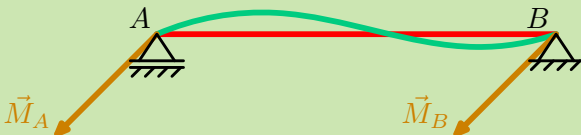
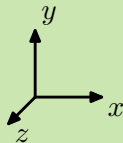
$$u_1(x) = -\frac{Fx^3L_3}{6L_1EI_y} + \frac{FxL_1L_3}{6EI_y}$$

$$\phi_1(x) = u_1' = -\frac{Fx^2L_3}{2L_1EI_y} + \frac{FL_1L_3}{6EI_y}$$

natočení v bodu B :

$$\phi_1(L_1) = -\frac{FL_1^2L_3}{3L_1EI_y} = -\frac{FL_1L_3}{3EI_y}$$

Toto natočení je možné zjistit z tabulek



$$\phi_A = \frac{2M_A - M_B}{6EI}$$

$$\phi_B = \frac{2M_B - M_A}{6EI}$$

Budeme pokračovat výpočtem zkroucení tyče délky L_2 . Vypočteme natočení v bodu C které se spočítá jako součet natočení v bodu B a zkroucení tyče mezi body B a C .

$$\phi_2'(z) = \frac{FL_3}{GI_p}$$

$$\phi_2(z) = \int \frac{FL_3}{GI_p} dz$$

$$\phi_2(z) = \frac{FL_3 z}{GI_p} + C_3$$

Okrajové podmínky:

$$\text{natočení v bodu } B : \phi_2(0) = \phi_1 = -\frac{FL_3^3}{2L_1}$$

$$C_3 = \phi_1(L_1) = -\frac{FL_1 L_3}{3EI_y}$$

$$\phi_2(z) = \frac{FL_3 z}{GI_p} + \phi_1 = \frac{FL_3 z}{GI_p} - \frac{FL_1 L_3}{3EI_y}$$

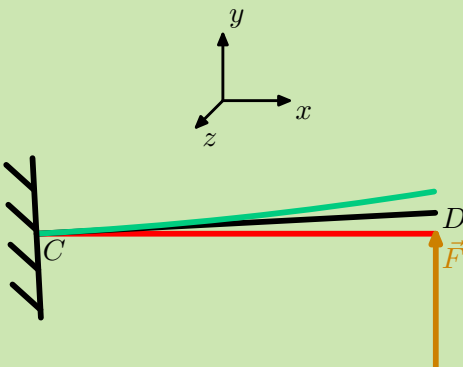
natočení v bodu C :

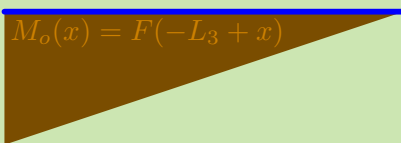
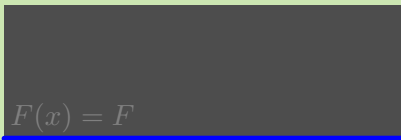
$$\phi_2(-L_2) = -\frac{FL_3 L_2}{GI_p} + \phi_1 = -\frac{FL_3 L_2}{GI_p} - \frac{FL_1 L_3}{3EI_y}$$

$$M_k(x) = FL_3$$

Vypočteme posunutí bodu D :

Tyč délky L_3 je v bodu C natočena o úhel ϕ_2 a prohnutá od zatížení silou F .





$$u_3''(x) = F(-L_3 + x)$$

$$u_3'(x) = \int F(-L_3 + x) dx$$

$$u_3'(x) = F \left(-xL_3 + \frac{x^2}{2EI_y} \right) + C_4$$

$$u_3(x) = \int F \left(\left(-xL_3 + \frac{x^2}{2EI_y} \right) + C_4 \right) dx$$

$$u_3(x) = F \left(-\frac{x^2L_3}{2} + \frac{x^3}{6EI_y} \right) + C_4x + C_5$$

Okrajové podmínky:

nulové posunutí v bodu C : $u_3(0) = 0$

natočení v bodu C :

$$\phi_3(0) = u_3'(0) = \phi_2(-L_2) = -\frac{FL_3x}{GI_p} - \frac{FL_3^3}{3L_1EI_y}$$

$$C_5 = 0, C_4 = \phi_2(-L_2) = -\frac{FL_3x}{GI_p} - \frac{FL_1L_3}{3EI_y}$$

$$u_3(x) = F \left(-\frac{x^2L_3}{2EI_y} + \frac{x^3}{6EI_y} \right) + \phi_2(-L_2)x$$

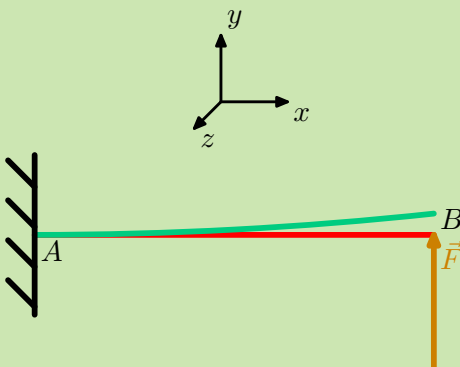
$$u_3(x) = -\frac{Fx^2L_3}{2EI_y} + \frac{Fx^3}{6EI_y} - \left(\frac{FL_3L_2}{GI_p} + \frac{FL_1L_3}{3EI_y} \right) x$$

posunutí v bodu D :

$$u_3(L_3) = -\frac{FL_3^3}{3EI_y} - \left(\frac{FL_3L_2}{GI_p} + \frac{FL_1L_3}{3EI_y} \right) L_3$$

$$u_3(L_3) = -FL_3^2 \left(\frac{L_3}{3EI_y} + \frac{L_2}{GI_p} + \frac{L_1}{3EI_y} \right)$$

Posunutí konce vetknutého nosníku je možné zjistit z tabulek



$$u_B = \frac{FL^3}{3EI}$$

$$\phi_B = \frac{FL^2}{2EI}$$